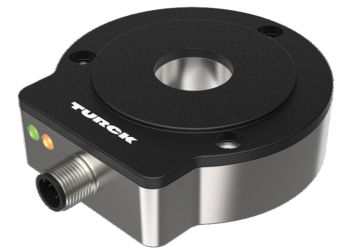
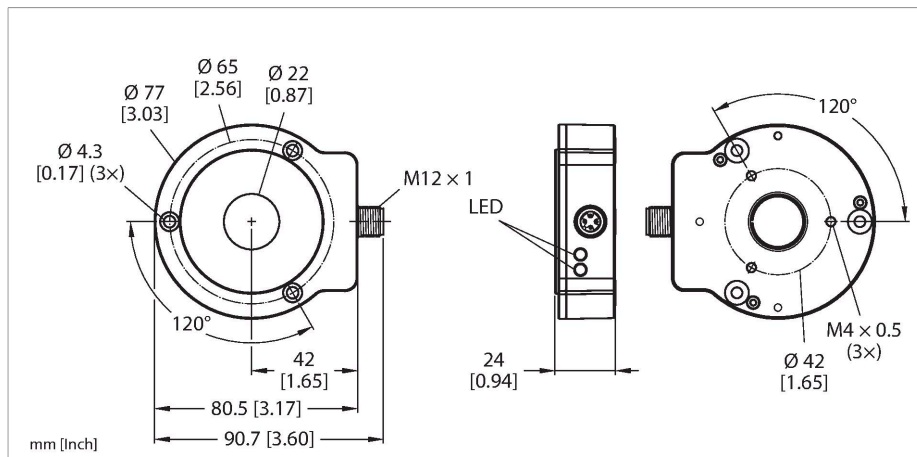


RI360P0-EQR24M0-IOLX2-H1141

Codeur sans contact avec boîtier en acier inoxydable – IO-Link Premium-Line



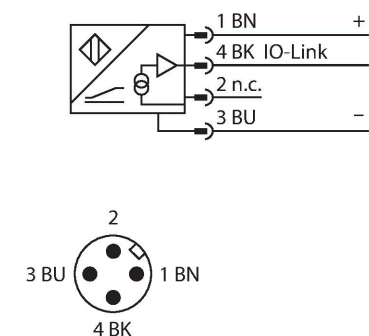
Données techniques

Type	RI360P0-EQR24M0-IOLX2-H1141
N° d'identification	1590978
Principe de mesure	inductif
Caractéristiques générales	
Max. Rotational Speed	800 rpm
Couple de démarrage, capacité de charge sur l'arbre (radiale/axiale)	Déterminé par une construction standardisée avec un arbre en acier Ø 20mm, L=50mm et bague de réduction Ø 20mm. ne s'applique pas, à cause du principe de mesure sans contact
Plage de mesure	0...360 °
Distance nominale	1.5 mm
Reproductibilité	≤ 0.01 % de la valeur finale
Erreur de linéarité	≤ 0.05 % v.f.
Dérive en température	≤ ± 0.003 %/K
Type de sortie	Codeur absolu multitour
Résolution monotour	16 bits/65536 pas par tour
Résolution multitours	13 bits/8 192 tours
Nombre de bits de diagnostic	3 bit
Données électriques	
Tension de service	15...30 VDC
Taux d'ondulation	≤ 10 % U _{ss}
Tension d'essai d'isolement	≤ 0.5 kV
Protection contre les ruptures de câble/inversions de polarité	oui (alimentation en courant)
Protocole de communication	IO-Link

Caractéristiques

- boîtier compact et robuste
- face active, plastique PA12-GF30
- boîtier en acier inoxydable V4A (1.4404)
- visualisation de l'état par LED
- insensibilité par rapport aux champs parasites électromagnétiques
- résolution simpletour 16 bits
- valeur de processus dans le télégramme IO-Link 32 bit
- 3 bits d'erreur
- 16 bits simple tour
- 13 bits multi-tour
- 15...30 VDC
- connecteur M12 x 1, 4 pôles

Schéma de raccordement



Principe de fonctionnement

Le principe de mesure des codeurs inductifs est basé sur un couplage de circuit oscillant entre le transmetteur de position et le détecteur, où un signal de sortie proportionnel

Données techniques

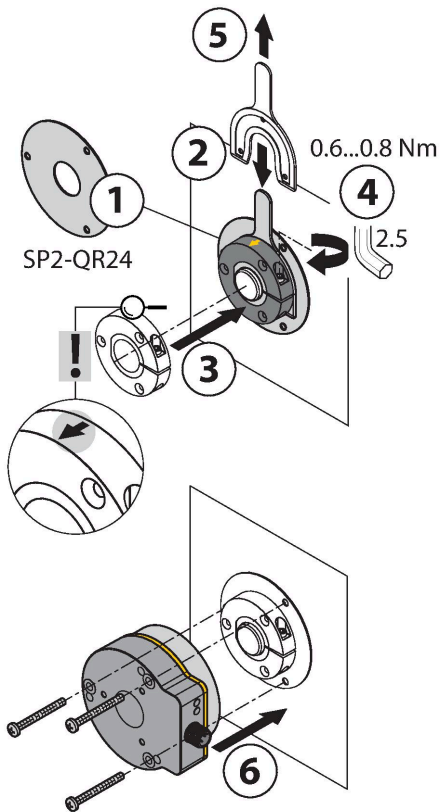
Vitesse d'échantillonnage	1000 Hz
Courant absorbé	< 50 mA
IO-Link	
Spécification IO-Link	V 1.1
Paramétrage	FDT/DTM
Communication mode	COM 2 (38.4 kBaud)
Largeur de données de processus	32 bit
Minimum cycle time	3 ms
Broche de fonction 4	IO-Link
Inclus dans la norme SIDI GSDML	Oui
Données mécaniques	
Format	EQR24
Dimensions	81 x 78 x 24 mm
Type de bride	bride sans élément de fixation
Type d'arbre	arbre sortant
Diamètre d'arbre D [mm]	6 6.35 9.525 10 12 12.7 14 15.875 19.05 20
Matériau de boîtier	acier inoxydable/plastique, 1.4404 (AISI 316L)/PA12-GF30
Raccordement électrique	Connecteur, M12 x 1
Conditions ambiantes	
Température ambiante	-25...+85 °C selon homologation UL jusqu'à 70 °C
Résistance aux vibrations	55 Hz (1 mm)
Résistance aux oscillations (EN 60068-2-6)	20 g ; 10...3 000 Hz ; 50 cycles ; 3 axes
Résistance aux chocs (EN 60068-2-27)	100 g ; 11 ms ½ sinus ; chacun 3 x ; 3 axes
Résistance aux chocs (EN 60068-2-29)	40 g ; 6 ms ½ sinus ; chacun 4 000 x ; 3 axes
Mode de protection	IP68 IP69K
MTTF	138 Années suivant SN 29500 (Ed. 99) 40 °C
Indication de la tension de service	LED, vert
Visualisation plage de mesure	LED, jaune, jaune clignotant
Fait partie de la livraison	accessoire de montage MT-QR24

à la position du transmetteur de position est mis à disposition. Turck parle de semi-multitour, car les données du processus multitour sont calculées en interne à partir du nombre de passages à zéro du monotour. Comme le capteur ne perçoit pas les rotations possibles pendant l'état d'impuissance, la plausibilité des données du processus multitours est indiquée par un bit de diagnostic. Grâce au principe sans contact, les capteurs robustes ne nécessitent pas d'entretien et sont sans usure. Ils se distinguent par une reproductibilité, résolution et linéarité optimales sur une plage de température étendue. La technique innovante assure une insensibilité aux champs de courant continu et alternatif magnétiques.

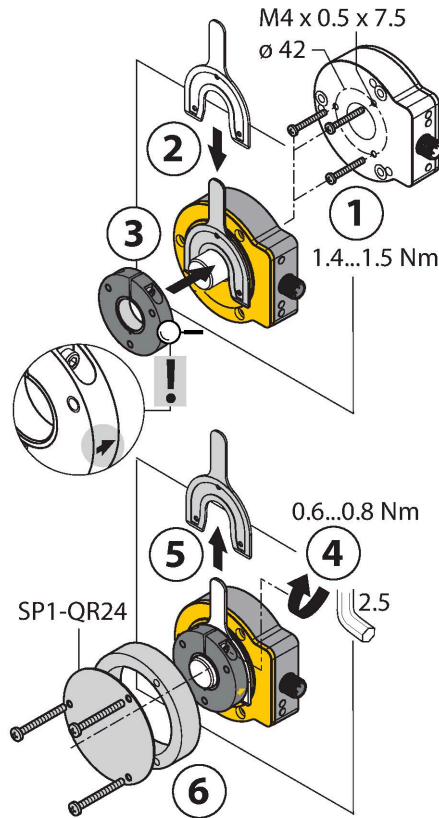
Manuel de montage

Instructions de montage / Description

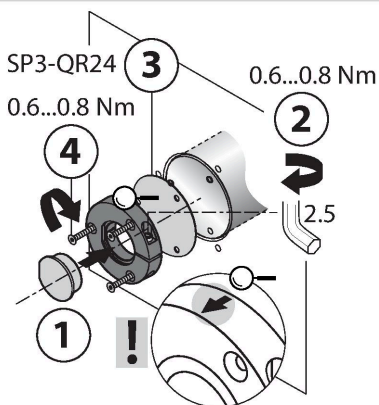
A



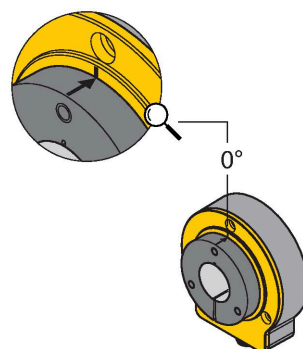
B



C



Default: 0°



Accessoire de montage étendu permet l'adaptation simple à plusieurs diamètres d'axe différents. Grâce au principe de mesure qui se base sur un couplage de circuit oscillant, le codeur n'est pas affecté par des éléments de fer remagnétisés ou par d'autres champs parasites, de sorte que le montage offre peu de sources de défaut.

Le montage simple des unités de capteur et de transmetteur de position est à regarder aux représentations à côté:

Type de montage A:

D'abord le codeur est raccordé par une fixation de serrage à la partie de machine orientable, ensuite le codeur est mis sur la partie tournante par la bague protectrice aluminium, de sorte qu'une unité fermée et protégée se produit.

Type de montage B:

Le codeur est glissé sur l'axe à l'arrière et fixé à la machine. Ensuite le transmetteur de position est fixé par une fixation de serrage à l'axe.

Type de montage C:

Si le transmetteur de position est vissé sur une partie de machine orientable et n'est pas monté sur un axe, il faut d'abord enficher le bouchon RA8-QR24. Ensuite la fixation de bride est serrée. Après le codeur est monté par les trois trous de forage.

Par le montage séparé du codeur et du capteur, il est impossible de transmettre des courants de compensation électriques ou des forces mécaniques endommageantes par l'axe dans le capteur. De plus, le codeur offre perpétuellement un degré de protection élevé et reste durablement étanche.

Lors de la mise en service, l'accessoire inclus sert d'accessoire de montage pour l'ajustement de la distance optimale entre le codeur et le détecteur de positionnement.

De plus, les LED indiquent l'état. En option, les plaques de protection incluses dans l'accessoire peuvent être utilisées, pour augmenter la distance admissible entre le transmetteur de position et le détecteur.

visualisation de l'état par LED

vert:

Le détecteur est alimenté sans problèmes

jaune:

le transmetteur de position se trouve dans la plage de mesure en cas de qualité de signaux réduite (par ex. distance trop grande)

jaune clignotant:

le transmetteur de position ne se trouve pas dans la plage de détection

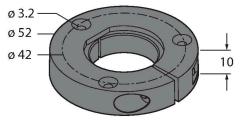
éteint:

le transmetteur de position se trouve dans la plage de mesure

Accessoires

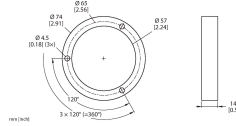
PE1-EQR24 1590966

Transmetteur de position avec raccord de serrage en acier inoxydable, sans douille de réduction



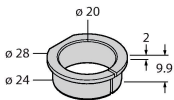
M5-QR24 1590965

Bague de protection en plastique pour codeurs RI-EQR24



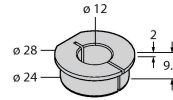
RA1-EQR24 1593019

douille de réduction en acier inoxydable pour la connexion sur des axes Ø 20 mm



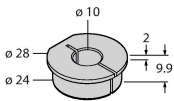
RA3-EQR24 1593020

douille de réduction en acier inoxydable pour la connexion sur des axes Ø 12 mm



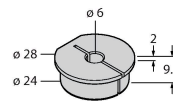
RA4-EQR24 1593023

Douille de réduction en acier inoxydable pour la connexion sur des axes de Ø 10 mm



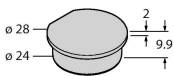
RA5-EQR24 10000375

Douille de réduction en acier inoxydable pour la connexion sur des axes de Ø 6 mm



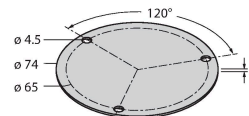
RA8-EQR24 10000289

Bouchon en acier inoxydable pour type de montage C



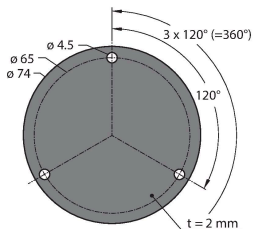
SP1-EQR24 1590979

plaque de protection Ø 74 mm, acier inoxydable

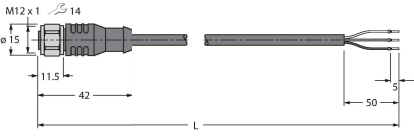
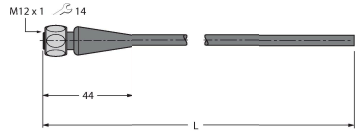


SP5-QR24 100003689

Plaque de protection Ø 74 mm, plastique



Accessoires

Dimensions	Type	N° d'identification	
	RKC4T-2/TXL	6627934	Câble de raccordement, connecteur femelle M12, droit, 3 broches, longueur de câble : 2 m, matériau de la gaine : PUR, noir ; écrou de serrage en acier inoxydable ; homologation cULus
	RKH4-2/TFG	6934384	Câble de raccordement, connecteur femelle M12, droit, 3 broches, écrou de montage en acier, longueur de câble : 2 m, matériau de la gaine : TPE, gris ; plage de température : -40...+105 °C